

Sampling-based Motion Planning: Analysis and Path Quality

Bewegingsplanning gebaseerd op samples:
Analyse en Padkwaliteit

(met een samenvatting in het Nederlands)

Proefschrift

ter verkrijging van de graad van doctor aan de Universiteit Utrecht op gezag van de rector magnificus, prof. dr. W.H. Gispen, ingevolge het besluit van het college voor promoties in het openbaar te verdedigen op maandag 8 mei 2006 des middags te 12.45 uur

door

Roland Jan Geraerts

geboren op 9 juni 1978
te Maaseik, België

Promotor: Prof. dr. M.H. Overmars

This work was supported by the
Netherlands Organisation for Scientific Research NWO,
grant number 612.015.003.